

Διάλεξη 10

$\mathbb{R}^{n \times n}$ με ερμηνεία γραφητών κινώσης

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1/2 & 1/2 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}, \quad \|A\|_{\infty} = 1$$

$\rho(A)$:

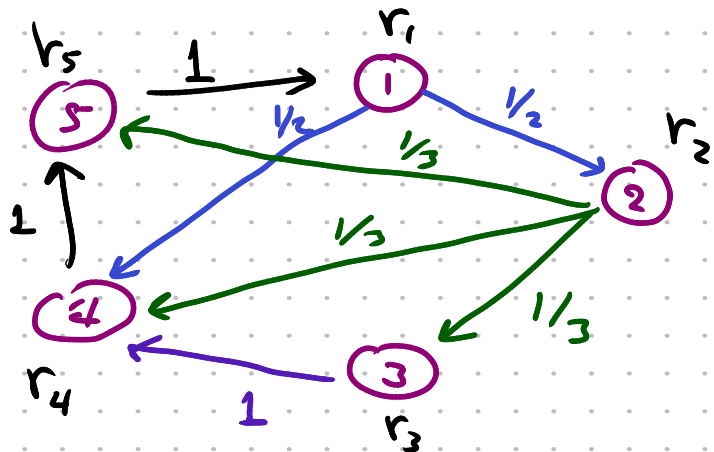
$$\left. \begin{array}{l} \forall A \in \mathbb{R}^{n \times n} \Rightarrow \rho(A) \leq \|A\| \\ \forall \|\cdot\|: \mathbb{R}^{n \times n} \rightarrow \mathbb{R} \end{array} \right\} \rho(A) \leq 1 \quad \Leftrightarrow \quad \max_j |\lambda_j| \leq 1$$

έστω $\mathbb{1} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^n$

$$A\mathbb{1} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1/2 & 1/2 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} = \mathbb{1} = 1 \cdot \mathbb{1} \Rightarrow \max_j |\lambda_j| = 1 \Rightarrow \rho(A) = 1.$$

Αλγόριθμος PageRank (Google)

Κατευθυνόμενος Γράφος



$$r_1 = r_5$$

$$r_2 = \frac{r_1}{2}$$

Ορίζεται το διάνυσμα $r \in \mathbb{R}_+^5$
το οποίο θα κατάνει διάνυσμα σταθμισμένο
καθε αποτελέσματος

$$r = \begin{bmatrix} r_1 \\ r_2 \\ r_3 \\ r_4 \\ r_5 \end{bmatrix}$$

$$r_3 = \frac{r_2}{3}$$

$$r_4 = \frac{1}{2} r_1 + \frac{1}{3} r_2 + r_3$$

$$r_5 = r_4 + \frac{1}{3} r_2$$

$$A^T \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1/2 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1/3 & 0 & 0 & 0 \\ 1/2 & 1/3 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1/3 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} r \\ r_1 \\ r_2 \\ r_3 \\ r_4 \\ r_5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} r \\ r_1 \\ r_2 \\ r_3 \\ r_4 \\ r_5 \end{bmatrix} \iff r^T A = r^T$$

ήπου A είναι αλγεβρικός
γραμμών μονάδα.

ο A^T έχει τις ίδιες ιδιοτιμές με τον A .

$$\rho(A^T) = 1$$

Εύρεση του r με τη μέθοδο των διακρίσεων.

$r^{(0)}$ τυχαίο διάνυσμα στον \mathbb{R}^n

$$r^{(k)} = \frac{(A^T)^k r^{(0)}}{\|(A^T)^k r^{(0)}\|_2}, \quad \lambda^{(k)} = \frac{(r^{(k)}, A^T r^{(k)})}{(r^{(k)}, r^{(k)})}$$

$$r^{(k)} \xrightarrow{k \rightarrow \infty} r \quad \text{αν} \quad (r^{(0)}, r) \neq 0$$

$$r^{(0)} = \begin{bmatrix} 1/n \\ 1/n \\ \vdots \\ 1/n \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^n$$

Έστω $S = \alpha A + (1 - \alpha) \mathbb{1} z^T$, $\alpha \in (0, 1]$ με $\sum_{j=1}^n z_j = 1, z_j \geq 0$

α : damping factor

z : personalization

$$\mathbb{1} z^T = \begin{bmatrix} 1 \\ \vdots \\ 1 \end{bmatrix}_{n \times 1} \begin{bmatrix} z_1 & z_2 & \dots & z_n \end{bmatrix}_{1 \times n} = \begin{bmatrix} z_1 & z_2 & \dots & z_n \\ z_1 & z_2 & \dots & z_n \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ z_1 & z_2 & \dots & z_n \end{bmatrix}_{n \times n}$$

$$S = \alpha \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{bmatrix} + (1 - \alpha) \begin{bmatrix} z_1 & z_2 & \dots & z_n \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ z_1 & z_2 & \dots & z_n \end{bmatrix}$$

Ιδιότητες της i γραμμής του S είναι $\alpha \cdot 1 + (1 - \alpha) \cdot 1 = 1$.

Άρα μπορούμε να ορίσω την ομομορφότητα $v \in \mathbb{R}^n$ με βάση το S^T

$$r(k) = \frac{(S^T)^k r^{(0)}}{\|(S^T)^k r^{(0)}\|_2} \xrightarrow{k \rightarrow \infty} v$$

$$\sum_{\tau \leq \eta} \pi_{\rho \alpha \beta \eta} \quad \underline{\eta \gg 1}$$
